

Пространство геометрических векторов

3.1. Геометрические векторы. Линейные операции над ними

Вектором мы будем называть направленный отрезок¹. Обозначение: \vec{a} или \overline{AB} , где A и B — начало и конец вектора. *Длина (модуль)* вектора обозначается $|\vec{a}|, |\overline{AB}|$. Вектор нулевой длины обозначается $\vec{0}$ и называется *нулевым вектором*.

Векторы, направления которых параллельны, называются *коллинеарными*. Обозначение: $\vec{a} \parallel \vec{b}$. Коллинеарные векторы могут быть *сонаправленными* или *противоположно направленными* ($\vec{a} \uparrow \vec{b}$ или $\vec{a} \updownarrow \vec{b}$).

Векторы \vec{a} и \vec{b} называются *равными* ($\vec{a} = \vec{b}$), если $|\vec{a}| = |\vec{b}|$ и $\vec{a} \uparrow \vec{b}$. Отсюда следует, что векторы не “привязаны” ни к какой точке и свободно “перемещаются” параллельно самим себе. Векторы называются *противоположными* ($\vec{a} = -\vec{b}$), если $|\vec{a}| = |\vec{b}|$ и $\vec{a} \updownarrow \vec{b}$.

Векторы, параллельные одной плоскости, называются *компланарными*.

Линейные операции над векторами

Суммой двух векторов является вектор, для нахождения которого можно пользоваться двумя правилами: правилом параллелограмма и правилом треугольника².

Правило параллелограмма: *суммой* векторов \vec{a} и \vec{b} , приложенных к одной точке, называется вектор, совпадающий с диагональю параллелограмма, построенного на векторах \vec{a} и \vec{b} . (Сумма приложена к той же точке, что и слагаемые.)

Правило треугольника: если начало вектора \vec{b} совмещается с концом вектора \vec{a} , то *суммой* векторов \vec{a} и \vec{b} называется вектор, направленный из начала вектора \vec{a} в конец вектора \vec{b} .

¹Такое определение не совсем корректно и влечет некоторые противоречия. Тем не менее в целях упрощения мы вынуждены ограничиться таким “определением”. Во избежание упомянутых выше противоречий достаточно четко представлять себе, что вектор — это геометрический объект, заданный только *длиной* и *направлением*.

²Из геометрических соображений легко понять, что эти правила эквивалентны. Заметим тем не менее, что правило треугольника более удобно при суммировании более чем двух векторов.

Разностью векторов \bar{a} и \bar{b} называется вектор \bar{c} , равный сумме вектора \bar{a} и вектора, противоположного \bar{b} .

Произведением вектора \bar{a} на действительное число λ называется вектор $\bar{b} = \lambda\bar{a}$ такой, что: 1) $|\bar{b}| = |\lambda||\bar{a}|$, 2) $\bar{b} \uparrow\uparrow \bar{a}$, если $\lambda > 0$, и $\bar{b} \uparrow\downarrow \bar{a}$, если $\lambda < 0$.

Из этого определения следует, что

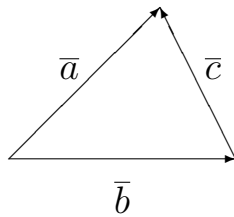
$$\bar{a} \parallel \bar{b} \iff \exists \lambda \in \mathbb{R} (\bar{a} = \lambda\bar{b} \text{ или } \bar{b} = \lambda\bar{a}). \quad (3.1)$$

Вектор \bar{a}_0 называется *ортом* вектора \bar{a} , если $|\bar{a}_0| = 1$ и $\bar{a}_0 \uparrow\uparrow \bar{a}$. Вектор, длина которого равна 1, называется *единичным* вектором или просто *ортом*.

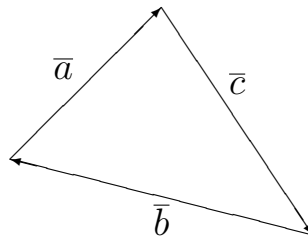
3.1. Задачи

1. Выразите вектор \bar{c} через векторы \bar{a} и \bar{b} .

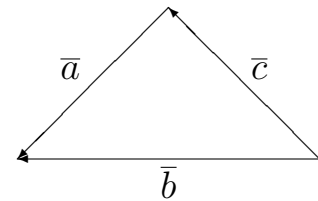
а)



б)



в)



2. Какому условию удовлетворяют векторы \bar{a} и \bar{b} :

а) если $|\bar{a} + \bar{b}| = |\bar{a} - \bar{b}|$; б) $|\bar{a} + \bar{b}| > |\bar{a} - \bar{b}|$; в) $|\bar{a} + \bar{b}| < |\bar{a} - \bar{b}|$?

3. В параллелограмме $ABCD$ даны векторы $\overline{AB} = \bar{a}$ и $\overline{AD} = \bar{b}$, M — точка пересечения диагоналей. Найдите векторы \overline{MA} , \overline{MB} , \overline{MC} , \overline{MD} .

4. Даны векторы \bar{a} и \bar{b} : $|\bar{a}| = 3$, $|\bar{b}| = 4$, $(\widehat{\bar{a}, \bar{b}}) = 120^\circ$. Постройте вектор $\bar{c} = 2\bar{a} - 1,5\bar{b}$. Найдите его длину.

5. Докажите, что сумма векторов, соединяющих точку пересечения медиан треугольника с его вершинами, равна нулевому вектору.

6. В треугольнике OAB единичные векторы направлений \overline{OA} и \overline{OB} равны соответственно \bar{m} и \bar{n} , \overline{OM} — медиана. Сделайте чертеж и выразите векторы \overline{OA} , \overline{OB} , \overline{AB} , \overline{BA} , \overline{OM} через \bar{m} и \bar{n} :

а) если $|\overline{OA}| = 2$, $|\overline{OB}| = 6$; б) $|\overline{OA}| = 6$, $|\overline{OB}| = 4$.

7. Даны три компланарных единичных вектора \bar{m} , \bar{n} , \bar{p} , $(\widehat{\bar{m}, \bar{n}}) = \alpha$, $(\widehat{\bar{n}, \bar{p}}) = \beta$. Постройте вектор $\bar{u} = a\bar{m} + b\bar{n} + c\bar{p}$:

а) если $\alpha = 30^\circ$, $\beta = 60^\circ$, $a = 2$, $b = 1$, $c = 3$;

б) $\alpha = 60^\circ$, $\beta = 30^\circ$, $a = 3$, $b = 1$, $c = -2$.

3.2. Пространство геометрических векторов

Множество геометрических векторов в совокупности с введенными в предыдущем разделе линейными операциями над ними будем называть *пространством геометрических векторов*.

Заметим, что на самом деле существует несколько пространств геометрических векторов, поскольку мы можем рассматривать векторы только на плоскости, или в трехмерном пространстве, а можем и вовсе на прямой. Договоримся только, что если мы рассматриваем пространство векторов на плоскости, то в него входят **все** векторы плоскости, и т. д. Будем обозначать эти пространства векторов, включающие векторы, лежащие на прямой, на плоскости или в пространстве, соответственно V_1 , V_2 и V_3 .

Заметим, что результат применения линейных операций над векторами не выводит нас за пределы рассматриваемого пространства геометрических векторов. В частности, пусть $\bar{a}_1, \dots, \bar{a}_k$ — векторы из V_n ($n = 1, 2$ или 3). Тогда сумма этих векторов, умноженных на некоторые числа

$$\lambda_1 \bar{a}_1 + \dots + \lambda_k \bar{a}_k,$$

называется *линейной комбинацией* векторов $\bar{a}_1, \dots, \bar{a}_k$ и тоже принадлежит V_n . Вещественные числа $\lambda_1, \dots, \lambda_k$ называются *коэффициентами линейной комбинации*.

Линейная комбинация, все коэффициенты которой равны нулю, называется *тривиальной*. Будем называть набор векторов *системой векторов*. Понятно, что тривиальная линейная комбинация любой системы векторов всегда равна нулевому вектору. А может ли нетривиальная линейная комбинация быть нулевой? Это уже зависит от заданной системы векторов.

Набор векторов $\bar{a}_1, \dots, \bar{a}_k$ называется *линейно зависимым*, если найдется нулевая нетривиальная линейная комбинация векторов этой системы, т. е. существуют такие числа $\lambda_1, \dots, \lambda_k$, не все одновременно равные нулю, что

$$\lambda_1 \bar{a}_1 + \dots + \lambda_k \bar{a}_k = \bar{0}. \quad (3.2)$$

В противном случае говорят, что векторы $\bar{a}_1, \dots, \bar{a}_k$ *линейно независимы*. Таким образом, для линейно независимых векторов $\bar{a}_1, \dots, \bar{a}_k$ равенство (3.2) возможно только тогда, когда $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_k = 0$.

Пусть дана система векторов $\{a\} = \{\bar{a}_1, \dots, \bar{a}_k\}$. *Базисом системы*

векторов $\{a\}$ называется максимальной (по числу векторов) линейно независимая подсистема векторов из $\{a\}$.

Пример 1. Когда система из одного вектора $\{\bar{a}\}$ будет линейно зависимой?

Решение. Для одного вектора \bar{a} соотношение (3.2) переписывается так:

$$\lambda\bar{a} = \bar{0}, \quad (3.3)$$

при этом линейная комбинация должна быть нетривиальной, т.е. $\lambda \neq 0$. Но при ненулевом λ соотношение (3.3) выполняется тогда и только тогда, когда \bar{a} — нулевой вектор.

Ответ: \bar{a} линейно зависим $\iff \bar{a} = \bar{0}$. ■

Пример 2. Когда система векторов $\{\bar{a}, \bar{b}\}$ линейно зависима?

Решение. Запишем нулевую линейную комбинацию для этой системы:

$$\lambda\bar{a} + \mu\bar{b} = \bar{0}, \quad (3.4)$$

и, поскольку линейная комбинация нетривиальная, это означает, что $\lambda \neq 0$ или $\mu \neq 0$. Пусть для определенности $\lambda \neq 0$. Тогда из (3.4) можно выразить \bar{a} :

$$\bar{a} = -\frac{\mu}{\lambda}\bar{b}.$$

Это последнее соотношение эквивалентно коллинеарности векторов \bar{a} и \bar{b} (см. (3.1)). Также понятно, что из коллинеарности пары векторов следует их линейная зависимость.

Ответ: система векторов $\{\bar{a}, \bar{b}\}$ линейно зависима $\iff \bar{a} \parallel \bar{b}$. ■

Максимальная (по включению) линейно независимая система векторов из V_n ($n = 1, 2$ или 3) называется *базисом* пространства V_n . Слова “максимальная по включению” в данном случае означают, что при добавлении к такой системе любого вектора из V_n теряется свойство линейной независимости. Таким образом, если $\bar{e}_1, \dots, \bar{e}_n$ — базис пространства V_n , то:

- 1) векторы $\{\bar{e}_1, \dots, \bar{e}_n\}$ образуют линейно независимую систему;
- 2) $\forall \bar{e} \in V_n$ система $\{\bar{e}_1, \dots, \bar{e}_n, \bar{e}\}$ линейно зависима.

В каждом пространстве геометрических векторов существует множество различных базисов, но они все состоят из одного и того же числа векторов. Число векторов в базисе пространства называется *размерностью* этого пространства.

Пример 3. Базисом пространства V_1 является любой ненулевой вектор из этого пространства, поскольку любые два вектора из V_1 будут коллинеарны и, следовательно, линейно зависимы (см. пример 2). ■

Следующие две теоремы определяют базисы в пространствах V_2 и V_3 .

Теорема Любая пара неколлинеарных векторов плоскости V_2 образует базис плоскости.

Теорема Любая тройка некопланарных векторов пространства V_3 образует базис V_3 .

Таким образом, V_n может читаться как “пространство геометрических векторов размерности n ”.

Пусть $\{e\} = \{\bar{e}_1, \dots, \bar{e}_n\}$ — базис пространства V_n , \bar{x} — произвольный вектор из V_n . Тогда вектор \bar{x} может быть разложен по базису $\{e\}$, т. е. может быть представлен, причем единственным образом, в виде линейной комбинации векторов из $\{e\}$.

Действительно, по определению базиса система векторов $\bar{e}_1, \dots, \bar{e}_n, \bar{x}$ является линейно зависимой, следовательно, по определению линейной зависимости существует нулевая нетривиальная линейная комбинация векторов этой системы:

$$\lambda_1 \bar{e}_1 + \dots + \lambda_n \bar{e}_n + \lambda \bar{x} = \bar{0},$$

причем не все коэффициенты равны нулю. Заметим, что, хотя некоторые из коэффициентов могут быть нулевыми, $\lambda \neq 0$. Действительно, если $\lambda = 0$, то $\lambda_1 \bar{e}_1 + \dots + \lambda_n \bar{e}_n = \bar{0}$, а это равенство для линейно независимой системы векторов $\bar{e}_1, \dots, \bar{e}_n$ возможно только при всех нулевых коэффициентах, а наша линейная комбинация не является тривиальной. Поскольку $\lambda \neq 0$,

$$\bar{x} = -\frac{\lambda_1}{\lambda} \bar{e}_1 - \dots - \frac{\lambda_n}{\lambda} \bar{e}_n \doteq x_1 \bar{e}_1 + \dots + x_n \bar{e}_n.$$

Числа x_1, \dots, x_n называются *координатами* вектора \bar{x} в базисе $\{e\}$.

Пример 4. Определить, образуют ли векторы $\bar{e}_1(1, 3, 4)$, $\bar{e}_2(3, 5, 2)$ и $\bar{e}_3(1, 0, 2)$ базис пространства V_3 .

Решение. Размерность V_3 равна трем, так что базис V_3 должен состоять также из трех векторов. Для того чтобы векторы \bar{e}_1 , \bar{e}_2 и \bar{e}_3 образовывали базис, необходимо и достаточно, чтобы они были линейно независимыми. Запишем их нулевую линейную комбинацию

$$\lambda_1 \bar{e}_1 + \lambda_2 \bar{e}_2 + \lambda_3 \bar{e}_3 = \bar{0}.$$

Теперь вместо всех векторов подставим столбцы их координат:

$$\lambda_1 \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 4 \end{pmatrix} + \lambda_2 \begin{pmatrix} 3 \\ 5 \\ 2 \end{pmatrix} + \lambda_3 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix};$$

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 \\ 3\lambda_1 \\ 4\lambda_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 3\lambda_2 \\ 5\lambda_2 \\ 2\lambda_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \lambda_3 \\ 0 \\ 2\lambda_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix};$$

$$\begin{pmatrix} \lambda_1 + 3\lambda_2 + \lambda_3 \\ 3\lambda_1 + 5\lambda_2 \\ 4\lambda_1 + 2\lambda_2 + 2\lambda_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix};$$

$$\begin{cases} \lambda_1 + 3\lambda_2 + \lambda_3 = 0; \\ 3\lambda_1 + 5\lambda_2 = 0; \\ 4\lambda_1 + 2\lambda_2 + 2\lambda_3 = 0. \end{cases}$$

Таким образом, система векторов будет линейно независима тогда и только тогда, когда полученная система линейных уравнений будет иметь только нулевое (*тривиальное*) решение. Ясно, что у этой системы всегда существует нулевое решение, поэтому нас интересует, единственно ли ее решение? Если решение единственно, то система будет определенной (см. с. 35) и ее матрица будет невырожденной. Найдем определитель матрицы системы линейных уравнений:

$$\begin{vmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 3 & 5 & 0 \\ 4 & 2 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 3 & 1 \\ 3 & 5 & 0 \\ 2 & -4 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & 5 \\ 2 & -4 \end{vmatrix} = -12 - 10 = -22 \neq 0.$$

Итак, система линейных уравнений определенная, т. е. имеет единственное решение и (поскольку она заведомо имеет нулевое решение), таким образом, не имеет ненулевых решений, следовательно, только тривиальная линейная комбинация векторов \bar{e}_1 , \bar{e}_2 и \bar{e}_3 будет нулевой, значит, эта система векторов линейно независима и образует базис. ■

Пример 5. Найти координаты вектора $\bar{x} = (2, -3, 1)$ в базисе $\bar{e}_1 = (1, 1, 1)$, $\bar{e}_2 = (1, 1, 0)$, $\bar{e}_3 = (1, 0, 0)$.

Решение. Нам нужно найти такие числа x_1, x_2, x_3 , что $\bar{x} = x_1\bar{e}_1 + x_2\bar{e}_2 + x_3\bar{e}_3$. Записав это равенство в координатной форме (как в предыдущем примере), получим систему линейных уравнений:

$$\begin{cases} x_1 + x_2 + x_3 = 2; \\ x_1 + x_2 = -3; \\ x_1 = 1. \end{cases}$$

Эту систему можно решать методом Крамера; то, что ее определитель не равен нулю, только подтверждает тот факт, что векторы \bar{e}_1 , \bar{e}_2 и \bar{e}_3 образуют базис. Решая систему, получим $x_1 = 1$, $x_2 = -4$, $x_3 = 5$, или $\bar{x} = \bar{e}_1 - 4\bar{e}_2 + 5\bar{e}_3$. ■

3.2. Задачи

1. При каком значении λ из линейной независимости системы векторов $\{\bar{a}_1, \bar{a}_2\}$ вытекает линейная независимость системы $\{\lambda\bar{a}_1 + \bar{a}_2, \bar{a}_1 + \lambda\bar{a}_2\}$?

2. Найдите все значения λ , при которых вектор \bar{b} линейно выражается через векторы $\bar{a}_1, \bar{a}_2, \bar{a}_3$:

а) если $\bar{a}_1 = (2, 3, 5), \bar{a}_2 = (3, 7, 8), \bar{a}_3 = (1, -6, 1), \bar{b} = (7, -2, \lambda)$;

б) $\bar{a}_1 = (4, 4, 3), \bar{a}_2 = (7, 2, 1), \bar{a}_3 = (4, 1, 6), \bar{b} = (5, 9, \lambda)$.

3. Найдите все базисы системы векторов $\bar{a}_1 = (3, 2, 3), \bar{a}_2 = (2, 3, 4), \bar{a}_3 = (3, 2, 1), \bar{a}_4 = (4, 1, -2)$.

4. Докажите, что векторы \bar{e}_1, \bar{e}_2 и \bar{e}_3 образуют базис. Найдите координаты вектора \bar{x} в этом базисе:

а) $\bar{e}_1 = (1, 1, 1), \bar{e}_2 = (1, 1, 0), \bar{e}_3 = (1, 0, 0), \bar{x} = (3, 2, 1)$;

б) $\bar{e}_1 = (1, 1, 1), \bar{e}_2 = (1, 1, 2), \bar{e}_3 = (1, 2, 3), \bar{x} = (6, 9, 14)$;

в) $\bar{e}_1 = (2, 1, -3), \bar{e}_2 = (3, 2, -5), \bar{e}_3 = (1, -1, 1), \bar{x} = (6, 2, -7)$;

г) $\bar{e}_1 = (1, 2, 1), \bar{e}_2 = (2, 3, 3), \bar{e}_3 = (3, 7, 1), \bar{x} = (3, 1, 4)$.

5. Покажите, что тройка векторов, содержащая два коллинеарных вектора, линейно зависима.

6. Покажите, что для любых векторов $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}$ и любых чисел α, β, γ система векторов $\alpha\bar{a} - \beta\bar{b}, \gamma\bar{b} - \alpha\bar{c}, \beta\bar{c} - \gamma\bar{a}$ линейно зависима.

7. Две системы векторов называются *эквивалентными*, если каждый вектор одной системы есть линейная комбинация векторов другой системы и наоборот. Покажите, что если три вектора связаны соотношением $\alpha\bar{a} + \beta\bar{b} + \gamma\bar{c} = \bar{0}$, где $\alpha \neq 0, \beta \neq 0, \gamma \neq 0$, то системы векторов $\{\bar{a}, \bar{b}\}, \{\bar{a}, \bar{c}\}, \{\bar{b}, \bar{c}\}, \{\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}\}$ эквивалентны.

8. Когда система векторов имеет единственный базис?

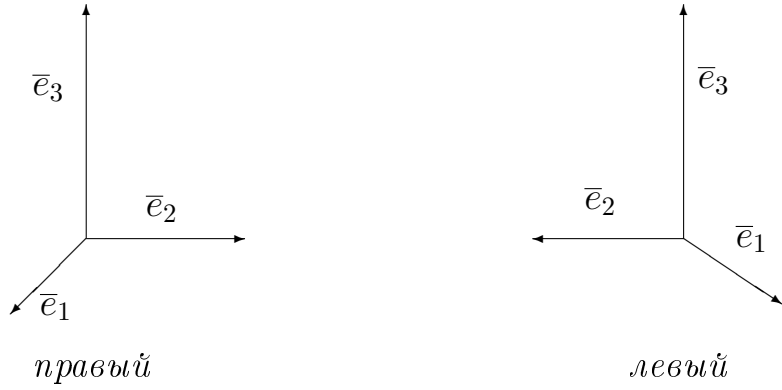
3.3. Декартов базис и система координат

В пространстве V_3 геометрических векторов рассмотрим различные базисы $\{\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3\}$ такие, что

$$\bar{e}_1, \bar{e}_2, \bar{e}_3 \text{ попарно перпендикулярны и } |\bar{e}_1| = |\bar{e}_2| = |\bar{e}_3| = 1. \quad (3.5)$$

Такие базисы называются *ортонормированными*. Некоторые из них “похожи” на другие, т. е. совмещаются при подходящих поворотах. Если брать только “непохожие” базисы, то останется только два, будем говорить, *класса ориентации*³. Представители этих классов показаны на следующем рисунке.

³ Более точное определение дано на с. 63.



Правый ортонормированный базис в V_3 (удовлетворяющий свойству (3.5)) называется *декартовым прямоугольным базисом*. Обозначают такой базис $\{\bar{i}, \bar{j}, \bar{k}\}$. Совокупность точки O (начала координат) и базиса $\{\bar{i}, \bar{j}, \bar{k}\}$ называется *прямоугольной декартовой системой координат*.

Проекцией $\text{пр}_{\bar{b}}\bar{a}$ вектора \bar{a} на вектор \bar{b} называется длина вектора \bar{b}' , взятая со знаком “плюс”, если $\bar{b} \uparrow\uparrow \bar{b}'$, и со знаком “минус”, если $\bar{b} \uparrow\downarrow \bar{b}'$.

Координаты вектора \bar{a} в декартовом прямоугольном базисе являются проекциями \bar{a} на координатные оси:

$$\bar{a} = x\bar{i} + y\bar{j} + z\bar{k};$$

$$x = \text{пр}_{\bar{i}}\bar{a}; y = \text{пр}_{\bar{j}}\bar{a}; z = \text{пр}_{\bar{k}}\bar{a}.$$

Если α, β, γ — углы, которые вектор \bar{a} составляет с векторами $\bar{i}, \bar{j}, \bar{k}$, то:

$$x = |\bar{a}| \cos \alpha; y = |\bar{a}| \cos \beta; z = |\bar{a}| \cos \gamma.$$

$$\bar{a}_0 = (\cos \alpha, \cos \beta, \cos \gamma) = \frac{1}{|\bar{a}|}(x, y, z).$$

Величины $\cos \alpha, \cos \beta$ и $\cos \gamma$ называются *направляющими косинусами* вектора \bar{a} и связаны соотношением: $\cos^2 \alpha + \cos^2 \beta + \cos^2 \gamma = 1$.

Длина вектора находится по формуле $|\bar{a}| = \sqrt{x^2 + y^2 + z^2}$.

Вектор $\overline{OM} = x\bar{i} + y\bar{j} + z\bar{k}$ называется *радиусом-вектором* точки $M(x, y, z)$.

Если $M_1(x_1, y_1, z_1)$ и $M_2(x_2, y_2, z_2)$ — две точки в прямоугольной декартовой системе координат, то вектор $\overline{M_1M_2}$ имеет координаты

$$(x_2 - x_1, y_2 - y_1, z_2 - z_1)^4.$$

Пусть $A(x_1, y_1, z_1)$ и $B(x_2, y_2, z_2)$ — две точки в прямоугольной декартовой системе координат, а точка M делит отрезок AB в отношении $\frac{|AM|}{|MB|} = \lambda$. Координаты точки M находятся по следующим формулам

⁴Т. е. координаты вектора находятся по правилу “из конца отнять начало”.

деления отрезка в данном отношении:

$$x_M = \frac{x_1 + \lambda x_2}{1 + \lambda}; y_M = \frac{y_1 + \lambda y_2}{1 + \lambda}; z_M = \frac{z_1 + \lambda z_2}{1 + \lambda}.$$

Если точка M — середина отрезка AB , то $\lambda = 1$ и тогда $x_M = \frac{x_1 + x_2}{2}$, $y_M = \frac{y_1 + y_2}{2}$, $z_M = \frac{z_1 + z_2}{2}$.

Замечание. Если точка M находится вне отрезка AB (так называемое *внешнее деление*), то значение λ берется отрицательным.

Пусть $\bar{a} = (x_1, y_1, z_1)$ и $\bar{b} = (x_2, y_2, z_2)$ — векторы в прямоугольной декартовой системе координат. Тогда:

$$\bar{a} = \bar{b} \iff x_1 = x_2; y_1 = y_2; z_1 = z_2;$$

$$\bar{a} \parallel \bar{b} \iff \frac{x_1}{x_2} = \frac{y_1}{y_2} = \frac{z_1}{z_2};$$

$$\bar{c} = \bar{a} + \bar{b} \iff \bar{c} = (x_1 + x_2, y_1 + y_2, z_1 + z_2);$$

$$\bar{b} = \lambda \bar{a} \iff \bar{b} = (\lambda x_1, \lambda y_1, \lambda z_1).$$

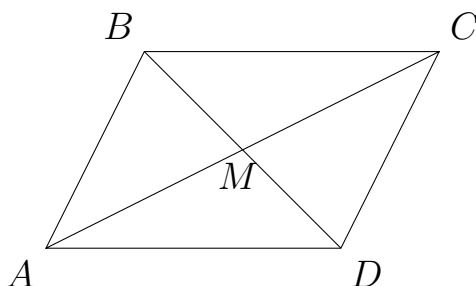
Пример 6. $\bar{a} = (3, 2, z)$; $|\bar{a}| = 5$; (\bar{a}, \widehat{Oz}) — острый угол. Определить z .

Решение

$$|\bar{a}| = \sqrt{9 + 4 + z^2} = 5;$$

$$z^2 = 25 - 9 - 4; z^2 = 12; z = \sqrt{12}. \blacksquare$$

Пример 7. Даны смежные вершины параллелограмма $A(2, -3)$, $B(4, 2)$ и точка пересечения его диагоналей $M(7, 0)$. Найти координаты двух других вершин.



Решение. Найдем координаты вершины C . Так как $\frac{AC}{CM} = \frac{2}{1} = 2$ и точка C находится вне отрезка AM , то точка C делит отрезок AM в отношении $\lambda = -2$. Применим формулу деления отрезка в данном отношении:

$$x_C = \frac{x_A - 2x_M}{1 - 2} = \frac{2 - 2 \cdot 7}{-1} = 12, y_C = \frac{y_A - 2y_M}{1 - 2} = \frac{-2 - 2 \cdot 0}{-1} = 3.$$

Аналогично найдем координаты точки D :

$$x_D = \frac{x_B - 2x_M}{1 - 2} = \frac{4 - 2 \cdot 7}{-1} = 10, \quad y_D = \frac{y_B - 2y_M}{1 - 2} = \frac{2 - 2 \cdot 0}{-1} = -2.$$

Проверим правильность решения, найдя координаты векторов \overline{AB} и \overline{DC} (при правильном решении они должны совпадать). $\overline{AB} = (4 - 2, 2 - (-3)) = (2, 5)$; $\overline{DC} = (12 - 10, 3 - (-2)) = (2, 5) = \overline{AB}$. Проверка подтверждает правильность найденного решения. ■

3.3. Задачи

1. Укажите геометрический смысл проекций единичного вектора.
2. Докажите, что точки $A(3, -1, 2)$, $B(1, 2, -1)$, $C(-1, 1, -3)$, $D(3, -5, 3)$ — вершины трапеции $ABCD$.
3. Найдите вектор \bar{b} , если $|\bar{b}| = 75$, $\bar{c} = 16\bar{i} - 15\bar{j} + 12\bar{k}$ и $\bar{b} \uparrow \downarrow \bar{c}$.
4. Даны точки $A(1, 2, 3)$ и $B(3, -4, 6)$. Постройте вектор \overline{AB} , его проекции на оси координат. Определите длину и направляющие косинусы вектора \overline{AB} .
5. На плоскости даны точки: $A(1, -2)$, $B(2, 1)$, $C(3, 2)$, $D(-2, 3)$. Докажите, что \overline{AB} и \overline{AC} — базис. Разложите вектор \overline{CD} по этому базису.
6. Вектор \bar{r} составляет с осями координат равные острые углы, $|\bar{r}| = 2\sqrt{3}$. Определите координаты вектора \bar{r} .
7. Зная одну из вершин $\triangle ABC$: $A(2, -5, 3)$ и векторы, совпадающие с двумя его сторонами $\overline{AB} = (4, 1, 2)$ и $\overline{BC} = (3, -2, 5)$, найдите остальные вершины и сторону \overline{CA} .
8. Даны векторы $\bar{p} = (3, 2, 1)$, $\bar{q} = (-1, 1, -2)$, $\bar{r} = (2, 1, -3)$. Найдите разложение вектора $\bar{s} = (11, 2, 5)$ по базису $\bar{p}, \bar{q}, \bar{r}$.
9. Основанием правильного тетраэдра $SABC$ служит треугольник ABC со стороной 1. SO — высота пирамиды. Найдите координаты векторов \overline{OA} , \overline{OB} , \overline{OC} , \overline{OS} , если за оси прямоугольной декартовой системы координат принять прямые OA , OK , OS . OK лежит в плоскости ABC , и точки K и C лежат по одну сторону от прямой OA ⁵.
10. В треугольнике с вершинами $A(3, 2, 1)$, $B(-1, 0, 2)$, $C(1, 4, 2)$ найдите длину медианы AM .
11. Отрезок AB разделен на 3 равные части точками M_1 и M_2 начиная от точки A . Найти координаты точек деления.
12. Докажите, что координаты точки пересечения медиан M треугольника $\triangle ABC$ могут быть найдены по формулам $x_M = \frac{x_A + x_B + x_C}{3}$, $y_M = \frac{y_A + y_B + y_C}{3}$, $z_M = \frac{z_A + z_B + z_C}{3}$.

⁵Таким образом, векторы \overline{OA} , \overline{OK} и \overline{OS} образуют правую тройку. См. с. 63.

Произведения векторов

4.1. Скалярное произведение

Скалярным произведением двух векторов \vec{a} и \vec{b} называется число, равное произведению длин векторов \vec{a} и \vec{b} на косинус угла между ними. Обозначается через (\vec{a}, \vec{b}) или $\vec{a}\vec{b}$:

$$\vec{a}\vec{b} = |\vec{a}||\vec{b}| \cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b}}) = |\vec{a}| \text{пр}_{\vec{a}}\vec{b} = |\vec{b}| \text{пр}_{\vec{b}}\vec{a}.$$

Свойства скалярного произведения

- 1) $\vec{a}\vec{b} = \vec{b}\vec{a}$;
- 2) $\vec{a}(\vec{b} + \vec{c}) = \vec{a}\vec{b} + \vec{a}\vec{c}$;
- 3) $(\lambda\vec{a})\vec{b} = \lambda(\vec{a}\vec{b})$;
- 4) $\vec{a}^2 = \vec{a}\vec{a} = |\vec{a}|^2$;
- 5) $\cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b}}) = \frac{\vec{a}\vec{b}}{|\vec{a}||\vec{b}|}$;
- 6) $\text{пр}_{\vec{b}}\vec{a} = \frac{\vec{a}\vec{b}}{|\vec{b}|}$ (геометрический смысл);
- 7) $\vec{a}\vec{b} = 0 \iff \begin{cases} \vec{a} \perp \vec{b}, \\ |\vec{a}| = 0, \\ |\vec{b}| = 0; \end{cases}$
- 8) работа силы \vec{F} , действующей на материальную точку при перемещении ее из начала в конец вектора \vec{s} , вычисляется по формуле: $A = \vec{F}\vec{s}$ (физический смысл).

Векторы \vec{a} и \vec{b} называются *ортогональными*, если $\vec{a}\vec{b} = 0$. Понятие ортогональности векторов эквивалентно понятию перпендикулярности их направлений, если считать, что нулевой вектор перпендикулярен любому вектору¹. Обозначать эту ситуацию мы будем через $\vec{a} \perp \vec{b}$. Если векторы $\vec{a} = (x_1, y_1, z_1)$ и $\vec{b} = (x_2, y_2, z_2)$ заданы своими координатами в прямоугольном декартовом базисе², то их скалярное произведение вычисляется по формуле

$$\vec{a}\vec{b} = x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2,$$

в частности,

$$\vec{a}^2 = x_1^2 + y_1^2 + z_1^2; |\vec{a}| = \sqrt{x_1^2 + y_1^2 + z_1^2};$$

¹Это вполне разумное допущение, и мы так и будем считать впредь. То, что нулевой вектор не имеет направления, следует понимать так, что он **направлен во все стороны одновременно**. Отсюда, в частности, вытекает то, что нулевой вектор параллелен любому вектору, и в то же время он перпендикулярен любому вектору, в том числе самому себе.

²Эта же формула верна в любом другом ортонормированном базисе.

$$\cos(\widehat{\vec{a}, \vec{b}}) = \frac{x_1x_2 + y_1y_2 + z_1z_2}{\sqrt{x_1^2 + y_1^2 + z_1^2}\sqrt{x_2^2 + y_2^2 + z_2^2}}.$$

Пример 1. Даны вершины треугольника ABC : $A(1, -1, 2)$, $B(0, 3, -2)$ и $C(1, 2, 0)$. Найти угол при вершине C , проекцию \overline{AB} на \overline{AC} , длину высоты BD , опущенной из вершины B .

Решение

$$\cos C = \frac{\overline{CB} \cdot \overline{CA}}{|\overline{CB}| |\overline{CA}|};$$

$$\overline{CB} = (-1, 1, -2); \quad \overline{CA} = (0, -3, 2); \quad \overline{CB} \cdot \overline{CA} = 0 - 3 - 4 = -7;$$

$$|\overline{CB}| = \sqrt{1 + 1 + 4} = \sqrt{6}; \quad |\overline{CA}| = \sqrt{0 + 9 + 4} = \sqrt{13}.$$

$$\cos C = \frac{-7}{\sqrt{6} \cdot \sqrt{13}} = -\frac{7}{\sqrt{78}} \Rightarrow C - \text{тупой угол}.$$

$$\text{пр}_{\overline{AC}} \overline{AB} = \frac{\overline{AB} \cdot \overline{AC}}{|\overline{AC}|}; \quad \overline{AB} = (-1, 4, -4); \quad \overline{AC} = (0, 3, -2).$$

$$\text{пр}_{\overline{AC}} \overline{AB} = \frac{(-1, 4, -4)(0, 3, -2)}{\sqrt{0 + 9 + 4}} = \frac{12 + 2}{\sqrt{13}} = \frac{14}{\sqrt{13}}.$$

$$\begin{aligned} BD &= \sqrt{AB^2 - (\text{пр}_{\overline{AC}} \overline{AB})^2} = \sqrt{(1 + 16 + 16) - \frac{196}{13}} = \\ &= \sqrt{\frac{429 - 196}{13}} = \sqrt{\frac{233}{13}}. \end{aligned}$$

$$\text{Ответ. } C = \pi - \arccos \frac{7}{\sqrt{78}}, \quad \text{пр}_{\overline{AC}} \overline{AB} = \frac{14}{\sqrt{13}}, \quad BD = \sqrt{\frac{233}{13}}. \blacksquare$$

4.1. Задачи

1. В каком случае скалярное произведение векторов равно проекции одного вектора на направление другого?

2. Проверьте, верны ли равенства, если $a = |\vec{a}|$, $b = |\vec{b}|$:

$$\text{а) } a\vec{a} = a^2; \quad \text{б) } \vec{a}^2 a = a^3; \quad \text{в) } (\vec{a} \vec{a}) \vec{b} = \vec{a}^2 \vec{b};$$

$$\text{г) } a^2 \vec{a} = a^3; \quad \text{д) } (\vec{a} \vec{b})^2 = \vec{a}^2 \vec{b}^2.$$

3. Дан вектор $\vec{a} = 2\vec{m} - \vec{n}$, где \vec{m} и \vec{n} — единичные векторы, угол между которыми 120° . Найдите $\cos(\widehat{\vec{a}, \vec{n}})$, $\cos(\widehat{\vec{a}, \vec{m}})$.

4. При каком значении параметра α векторы $\vec{a} = \alpha \vec{i} - 3\vec{j} + 2\vec{k}$ и $\vec{b} = \vec{i} + 2\vec{j} - \alpha \vec{k}$ ортогональны?

5. На осях Ox , Oy , Oz отложены отрезки, равные 4, и на них построен куб. Пусть M — центр верхней грани, N — центр правой боковой грани. Определите векторы \overline{OM} и \overline{ON} и угол между ними.

6. Найдите проекцию вектора $\vec{a} = (4, -3, 2)$ на ось, составляющую с координатными осями равные острые углы.

7. Вычислите работу, производимую силой $\vec{F} = (3, -2, -5)$, если точка ее приложения, двигаясь прямолинейно, перемещается из положения $A(2, -3, 5)$ в положение $B(3, -2, -1)$.

8. Даны векторы $\vec{a} = (3, -1, 5)$ и $\vec{b} = (1, 2, -3)$. Найдите вектор \vec{m} , если $\vec{m} \perp Oz$, $\vec{m}\vec{a} = 9$, $\vec{m}\vec{b} = -4$.

9. В плоскости xOy найдите вектор \vec{p} , ортогональный вектору $\vec{a} = (5, -3, 4)$ и имеющий одинаковую с ним длину.

10. Найдите угол между биссектрисами углов xOy и yOz .

11. Единичные векторы $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ удовлетворяют условию $\vec{a} + \vec{b} + \vec{c} = 0$. Вычислите $\vec{a}\vec{b} + \vec{b}\vec{c} + \vec{c}\vec{a}$.

12. Докажите, что вектор $\vec{p} = (\vec{a}\vec{c})\vec{b} - (\vec{a}\vec{b})\vec{c}$ ортогонален вектору \vec{a} .

13. При каком условии вектор $(\vec{a} + \vec{b})$ ортогонален вектору $(\vec{a} - \vec{b})$?

14. Упростите:

$$(3\vec{i} - 2\vec{j})\vec{j} + (\vec{j} - 2\vec{k})\vec{j} - (\vec{i} - 2\vec{j})^2.$$

15. Найдите угол между диагоналями параллелограмма, построенного на векторах \vec{a} и \vec{b} , если:

а) $|\vec{a}| = 2$, $|\vec{b}| = 1$, $(\vec{a}, \vec{b}) = \frac{\pi}{3}$;

б) $|\vec{a}| = 3$, $|\vec{b}| = 2$, $(\vec{a}, \vec{b}) = \frac{2\pi}{3}$.

16. Какой угол образуют единичные векторы \vec{p} и \vec{q} , если векторы $\vec{a} = \vec{p} + 2\vec{q}$ и $\vec{b} = 5\vec{p} - 4\vec{q}$: а) перпендикулярны; б) параллельны?

4.2. Векторное произведение

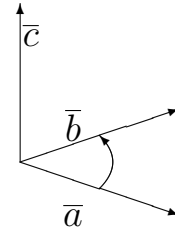
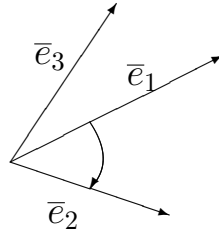
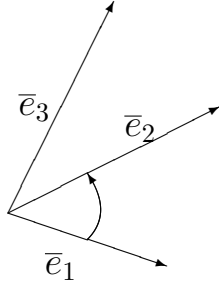
Упорядоченная тройка некопланарных векторов $\vec{e}_1, \vec{e}_2, \vec{e}_3$ называется *правой*, если для наблюдателя, находящегося в конце вектора \vec{e}_3 , кратчайший поворот от \vec{e}_1 к \vec{e}_2 происходит против часовой стрелки. В противном случае тройка называется *левой*³. Векторным произведением векторов \vec{a} и \vec{b} (обозначается $[\vec{a}, \vec{b}]$ или $\vec{a} \times \vec{b}$) называется вектор \vec{c} , определяемый следующими условиями:

1) $\vec{c} \perp \vec{a}$, $\vec{c} \perp \vec{b}$;

2) $|\vec{c}| = |\vec{a}||\vec{b}| \sin(\widehat{\vec{a}, \vec{b}})$;

3) если $\vec{a} \nparallel \vec{b}$, то векторы $\vec{a}, \vec{b}, \vec{c}$ образуют правую тройку.

³Заметим, что это определение согласуется с рисунком на с. 57.



а) правая тройка; б) левая тройка; в) $\bar{c} = \bar{a} \times \bar{b}$.

Заметим, что векторное произведение, в отличие от скалярного, задается только в трехмерном пространстве геометрических векторов V_3 .

Свойства векторного произведения

- 1) $\bar{a} \parallel \bar{b} \iff \bar{a} \times \bar{b} = \bar{0}$ (критерий коллинеарности векторов);
- 2) $\bar{a} \times \bar{b} = -\bar{b} \times \bar{a}$;
- 3) $\lambda \bar{a} \times \bar{b} = \lambda(\bar{a} \times \bar{b})$;
- 4) $(\bar{a} + \bar{b}) \times \bar{c} = \bar{a} \times \bar{c} + \bar{b} \times \bar{c}$;
- 5) площадь параллелограмма, построенного на векторах \bar{a} и \bar{b} , вычисляется по формуле $S = |\bar{a} \times \bar{b}|$ (геометрический смысл).

Если векторы \bar{a} и \bar{b} заданы координатами $\bar{a} = (x_1, y_1, z_1)$, $\bar{b} = (x_2, y_2, z_2)$ в прямоугольном декартовом базисе, то

$$\bar{a} \times \bar{b} = (y_1 z_2 - y_2 z_1, x_2 z_1 - x_1 z_2, x_1 y_2 - x_2 y_1),$$

или (в символической записи⁴)

$$\bar{a} \times \bar{b} = \begin{vmatrix} \bar{i} & \bar{j} & \bar{k} \\ x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} y_1 & z_1 \\ y_2 & z_2 \end{vmatrix} \bar{i} - \begin{vmatrix} x_1 & z_1 \\ x_2 & z_2 \end{vmatrix} \bar{j} + \begin{vmatrix} x_1 & y_1 \\ x_2 & y_2 \end{vmatrix} \bar{k}.$$

Механический смысл векторного произведения состоит в следующем: если \bar{F} — вектор силы, а \bar{r} — радиус-вектор точки приложения силы, имеющий свое начало в точке A , $m_A(\bar{F})$ — момент силы \bar{F} относительно точки A , то

$$m_A(\bar{F}) = \bar{r} \times \bar{F}.$$

Пример 2. Вычислить площадь параллелограмма, построенного на векторах $\bar{a} = 2\bar{m} + \bar{n}$ и $\bar{b} = \bar{m} - 2\bar{n}$, где $|\bar{m}| = 3$, $|\bar{n}| = 1$; $(\widehat{\bar{m}, \bar{n}}) = \frac{2\pi}{3}$.

Решение. $S = |\bar{a} \times \bar{b}|$; $\bar{a} \times \bar{b} = (2\bar{m} + \bar{n}) \times (\bar{m} - 2\bar{n}) =$

$$= 2\bar{m} \times \bar{m} - 4\bar{m} \times \bar{n} + \bar{n} \times \bar{m} - 2\bar{n} \times \bar{n} = 4\bar{n} \times \bar{m} + \bar{n} \times \bar{m} = 5\bar{n} \times \bar{m}.$$

⁴См. пример 4 со с. 31.

$$S = |5\vec{n} \times \vec{m}| = 5|\vec{n}||\vec{m}| \sin \frac{2\pi}{3} = 5 \cdot 3 \cdot \frac{\sqrt{3}}{2} = \frac{15\sqrt{3}}{2}. \blacksquare$$

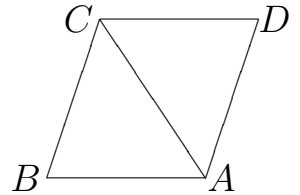
Пример 3. Найти площадь треугольника ABC : $A(1, 2, 3)$; $B(3, 2, 1)$; $C(1, -1, 0)$.

Решение. Если достроить треугольник ABC до параллелограмма $ABCD$, то $S_{\triangle ABC} = \frac{1}{2}S_{ABCD} = \frac{1}{2}|\overline{BA} \times \overline{BC}|$;

$$\overline{BA} = (-2, 0, 2), \quad \overline{BC} = (-2, -3, -1);$$

$$\overline{BA} \times \overline{BC} = \begin{vmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ -2 & 0 & 2 \\ -2 & -3 & -1 \end{vmatrix} = 6\vec{i} - 6\vec{j} + 6\vec{k};$$

$$S_{\triangle ABC} = \frac{1}{2}\sqrt{36 + 36 + 36} = 3\sqrt{3}. \blacksquare$$



4.2. Задачи

1. Можно ли сделать вывод, что $\vec{a} = \vec{c}$, если $\vec{a} \times \vec{b} = \vec{c} \times \vec{b}$?
2. При каком условии ненулевые векторы $\vec{a}, \vec{b}, \vec{a} \times \vec{b}$ образуют базис трехмерного пространства?
3. Докажите равенство

$$\operatorname{tg}(\widehat{\vec{a}, \vec{b}}) = \frac{|\vec{a} \times \vec{b}|}{\vec{a}\vec{b}}.$$

4. Каким координатным плоскостям параллельны векторы $\vec{a} \times \vec{i}, \vec{a} \times \vec{j}, \vec{a} \times \vec{k}$?

5. Даны вершины треугольника ABC : $A(1, -1, 2)$, $B(5, -6, 2)$, $C(1, 3, -1)$. Вычислите длину высоты, опущенной из вершины B .

6. Сила $\vec{P} = (2, 2, 9)$ приложена к точке $A(4, 2, -3)$. Определите величину и направляющие косинусы момента силы относительно точки $C(2, 4, 0)$.

7. С помощью векторного произведения найдите вектор \vec{m} , зная, что он ортогонален векторам \vec{a} и \vec{b} , и $\vec{m} \cdot \vec{c} = 10$. $\vec{a} = (2, -3, 1)$, $\vec{b} = (1, -2, 3)$, $\vec{c} = (1, 2, -7)$.

8. Зная две стороны треугольника ABC : $\overline{AB} = 3\vec{p} - 4\vec{q}$ и $\overline{BC} = \vec{p} + 5\vec{q}$, вычислите длину его высоты CD , если:

а) $|\vec{p}| = |\vec{q}| = 1$, $(\widehat{\vec{p}, \vec{q}}) = \frac{\pi}{2}$;

б) $|\vec{p}| = 2$, $|\vec{q}| = 3$, $(\widehat{\vec{p}, \vec{q}}) = \frac{\pi}{3}$.

9. Вектор \vec{m} перпендикулярен векторам $\vec{a} = (4, -2, -3)$ и $\vec{b} = (0, 1, 3)$ и образует с осью Oy тупой угол. $|\vec{m}| = 26$. Найдите координаты вектора \vec{m} .

10. Найдите вектор \bar{m} , если $\bar{m}\bar{j} = 3$, $\bar{m} \times \bar{j} = -2\bar{k}$.

11. Дано: $\bar{a} \times \bar{b} = \bar{c} \times \bar{d}$, $\bar{a} \times \bar{c} = \bar{b} \times \bar{d}$. Докажите, что $(\bar{a} - \bar{d})$ и $(\bar{b} - \bar{c})$ — коллинеарны.

12. Найдите $|\bar{a} \times \bar{b}|$, если $|\bar{a}| = 10$, $|\bar{b}| = 2$ и $\bar{a}\bar{b} = 12$.

13. Угол между векторами \bar{a} и \bar{b} равен $\frac{\pi}{4}$; $|\bar{a}| = |\bar{b}| = 5$. Найдите площадь треугольника, построенного на векторах $\bar{a} - 2\bar{b}$ и $3\bar{a} + 2\bar{b}$.

14. Определите и постройте вектор $\bar{c} = \bar{a} \times \bar{b}$, если $\bar{a} = 2\bar{i} + 3\bar{j}$, $\bar{b} = 3\bar{j} + 2\bar{k}$.

15. Докажите, что:

а) $(\bar{a} \times \bar{b})^2 \leq \bar{a}^2 \bar{b}^2$;

б) $\forall \bar{a}, \bar{b}, \bar{c}, \bar{d} \in V_3$ ($\bar{a} \times \bar{d}$, $\bar{b} \times \bar{d}$, $\bar{c} \times \bar{d}$ — компланарны);

в) $(\bar{a} \times \bar{b})^2 + (\bar{a}\bar{b})^2 = \bar{a}^2 \bar{b}^2$.

16. Упростите:

а) $(\bar{a} + \bar{b}) \times (\bar{a} - \bar{b}) + 3\bar{a} \times (\bar{a} + 2\bar{b}) + (2\bar{a} + 3\bar{b}) \times \bar{a}$;

б) $(\bar{a} + 2\bar{b} - 3\bar{c}) \times (\bar{a} - \bar{b}) + (\bar{a} + \bar{c}) \times (\bar{b} + \bar{c}) + (3\bar{a} + \bar{b}) \times (\bar{b} - \bar{c})$.

17. Вычислите площадь параллелограмма, диагонали которого определяют векторы $\bar{d}_1 = 3\bar{m} + \bar{n}$ и $\bar{d}_2 = \bar{m} - 5\bar{n}$, если $|\bar{m}| = |\bar{n}| = 1$, $(\bar{m}, \bar{n}) = \frac{\pi}{4}$.

4.3. Смешанное произведение

Смешанным произведением упорядоченной тройки векторов $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}$ называется число, равное скалярному произведению вектора $\bar{a} \times \bar{b}$ на вектор \bar{c} . Обозначение: $\bar{a}\bar{b}\bar{c} = (\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}) = (\bar{a} \times \bar{b})\bar{c}$. Так же как и векторное, смешанное произведение определяется только в V_3 .

Свойства смешанного произведения

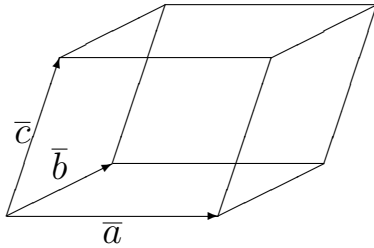
1) $\bar{a}\bar{b}\bar{c} = \bar{b}\bar{c}\bar{a} = \bar{c}\bar{a}\bar{b} = -\bar{a}\bar{c}\bar{b} = -\bar{b}\bar{a}\bar{c} = -\bar{c}\bar{b}\bar{a}$;

2) $(\lambda\bar{a})\bar{b}\bar{c} = \lambda(\bar{a}\bar{b}\bar{c})$;

3) $(\bar{a}_1 + \bar{a}_2)\bar{b}\bar{c} = \bar{a}_1\bar{b}\bar{c} + \bar{a}_2\bar{b}\bar{c}$;

4) векторы \bar{a} , \bar{b} и \bar{c} компланарны тогда и только тогда, когда $\bar{a}\bar{b}\bar{c} = 0$.

Геометрический смысл смешанного произведения



Модуль смешанного произведения $\bar{a}\bar{b}\bar{c}$ равен объему параллелепипеда, построенного на векторах \bar{a} , \bar{b} и \bar{c} , а знак отвечает за ориентацию тройки \bar{a} , \bar{b} , \bar{c} : $\bar{a}\bar{b}\bar{c} > 0$, если тройка правая, и $\bar{a}\bar{b}\bar{c} < 0$ в противном случае⁵.

Если векторы заданы своими координатами в декартовом прямоугольном базисе: $\bar{a} = (x_1, y_1, z_1)$, $\bar{b} = (x_2, y_2, z_2)$, $\bar{c} = (x_3, y_3, z_3)$, то их смешанное произведение вычисляется по формуле

$$\bar{a}\bar{b}\bar{c} = \begin{vmatrix} x_1 & y_1 & z_1 \\ x_2 & y_2 & z_2 \\ x_3 & y_3 & z_3 \end{vmatrix}.$$

Пример 4. Проверить, лежат ли точки $A(2, -3, 4)$, $B(2, 3, -4)$, $C(-2, 3, 4)$, $D(2, 3, 4)$ в одной плоскости, найти объем тетраэдра $ABCD$.

Решение. Найдем векторы: $\overline{AB}(0, 6, -8)$; $\overline{AC}(-4, 6, 0)$; $\overline{AD}(0, 6, 0)$. Вычислим их смешанное произведение

$$\overline{AB} \cdot \overline{AC} \cdot \overline{AD} = \begin{vmatrix} 0 & 6 & -8 \\ -4 & 6 & 0 \\ 0 & 6 & 0 \end{vmatrix} = -6 \cdot (-32) = 192.$$

Поскольку смешанное произведение отлично от нуля, векторы некомпланарны и, следовательно, точки A, B, C и D не лежат в одной плоскости.

Так как объем тетраэдра равен $\frac{1}{6}$ объема соответствующего параллелепипеда, имеем

$$V_{ABCD} = \frac{1}{6} |\overline{AB} \cdot \overline{AC} \cdot \overline{AD}| = \frac{1}{6} \cdot 192 = 32. \blacksquare$$

4.3. Задачи

1. В каком случае параллелепипед, построенный на трех векторах, имеет наибольший объем?

2. Какой геометрический смысл имеет выражение $\frac{|\bar{a}\bar{b}\bar{c}|}{|\bar{a} \times \bar{b}|}$ для пирамиды, построенной на некопланарных векторах \bar{a} , \bar{b} , \bar{c} ?

3. Вектор \bar{c} перпендикулярен векторам \bar{a} и \bar{b} , угол между которыми равен $\frac{\pi}{6}$, $|\bar{a}| = 6$, $|\bar{b}| = |\bar{c}| = 3$. Вычислите $|\bar{a}\bar{b}\bar{c}|$.

⁵ А если $\bar{a}\bar{b}\bar{c} = 0$, то по свойству 4) векторы \bar{a} , \bar{b} и \bar{c} компланарны, т. е. линейно зависимы, и, следовательно, вопрос об ориентации этой тройки не ставится.

4. Докажите тождество: $(\bar{a} + \bar{b})(\bar{b} + \bar{c})(\bar{c} + \bar{a}) = 2\bar{a}\bar{b}\bar{c}$.
5. Докажите аналитически и геометрически, что для любых векторов $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}$ векторы $(\bar{a} - \bar{b}), (\bar{b} - \bar{c}), (\bar{c} - \bar{a})$ — компланарны.
6. Даны вершины пирамиды $OABC$. Вычислите объем, площадь грани ABC , высоту пирамиды, опущенную на эту грань, если:
- $A(5, 2, 0), B(2, 5, 0), C(1, 2, 4)$;
 - $A(3, 5, 6), B(3, 6, 5), C(0, 2, 4)$.
7. Докажите, что векторы $\bar{a} = -\bar{i} + 3\bar{j} + 2\bar{k}, \bar{b} = 2\bar{i} - 3\bar{j} - 4\bar{k}, \bar{c} = -3\bar{i} + 12\bar{j} + 6\bar{k}$ компланарны. Разложите вектор \bar{c} в базисе \bar{a}, \bar{b} .
8. Найдите объем тетраэдра, расположенного в первом октанте, построенного на векторах $\overline{OA}, \overline{OB}, \overline{OC}$, если эти векторы направлены по биссектрисам координатных углов и длина каждого из них равна двум.
9. Докажите, что объем параллелепипеда, построенного на векторах $\bar{a}, \bar{b}, \bar{a} \times \bar{b}$, равен $|\bar{a} \times \bar{b}|^2$.
10. Объем тетраэдра $ABCD$ равен 5. $A(2, 1, -1), B(3, 0, 1), C(2, -1, 3)$. Найдите вершину D , если она лежит на оси Oy .
11. Докажите:
- $(\bar{a} + \bar{b})\bar{a}(\bar{c} + \bar{b}) = -\bar{a}\bar{b}\bar{c}$;
 - $|\bar{a}\bar{b}\bar{c}| \leq |\bar{a}| |\bar{b}| |\bar{c}|$;
 - если $\bar{a} \times \bar{b} + \bar{b} \times \bar{c} + \bar{c} \times \bar{a} = \bar{0}$, то $\bar{a}, \bar{b}, \bar{c}$ — компланарны.
12. Докажите, что для любых чисел α и β выполняется равенство

$$\bar{a}\bar{b}(\bar{c} + \alpha\bar{a} + \beta\bar{b}) = \bar{a}\bar{b}\bar{c}.$$